

Tobias Luksch



Herr Luksch studierte Informatik mit den Schwerpunkten Robotik, adaptive Systeme, maschinelles Lernen und Regelungstechnik an der Technischen Universität Karlsruhe (heute KIT). Anschließend verbrachte er ein halbes Jahr als Gastforscher im Robotikinstitut an der Technischen Universität Helsinki, um danach mit der Promotion in der Arbeitsgruppe Robotersysteme an der Technischen Universität Kaiserslautern zu beginnen. Seine Forschungsschwerpunkte umfassten die Bewegungserzeugung humanoider Roboter, verhaltensbasierte Steuerungsarchitekturen, mobile Robotik (Indoor und Outdoor), sowie den Transfer von Konzepten aus der Biologie auf technische Systeme. Außerdem war er als Dozent und Übungsleiter tätig und koordinierte Förderprojekte und Tagungen.

Nach der Promotion mit dem Titel "Human-like Control of Dynamically Walking Bipedal Robots" arbeitete Herr Luksch als Postdoctoral Researcher am Honda Research Institute in Offenbach. Dort beschäftigte er sich mit intelligenter Bewegungserzeugung komplexer Roboterarme und humanoider Roboter sowie robusten Manipulationsfähigkeiten in Kooperation mit dem Menschen.